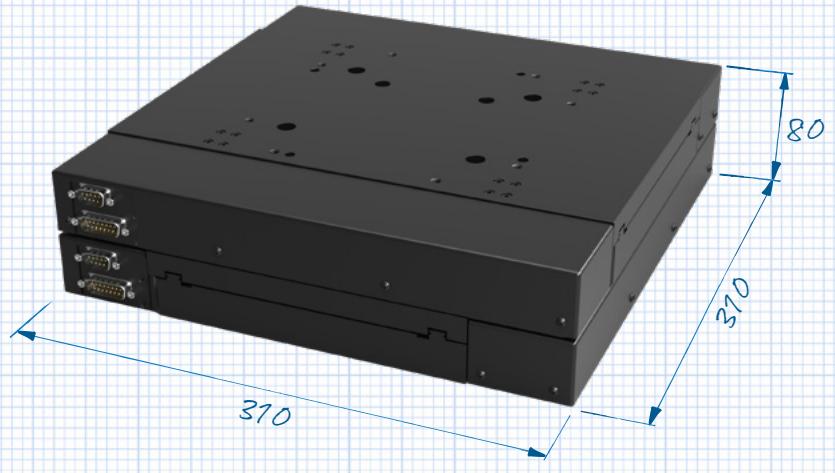


# Kreuztisch | XY Stage

## KLT310



### Hochpräziser Kreuztisch mit hoher Tragzahl

Der Kreuztisch kombiniert zwei hochpräzise Spindelachsen und erreicht damit gute Genauigkeitswerte. Mit seinem robusten Aufbau und einem Verfahrweg von 100 mm in X- und Y-Richtung ermöglicht der KLT310 die hochgenaue Positionierung auch von hohen Lasten.

Der KLT310 entspricht mit seinen Ablaufwerten den speziellen Anforderungen, die gerade in der Messtechnik von höchster Bedeutung sind.

### Ideal für anspruchsvolle Messanwendungen

- Hochgenaue Positionierung von Lasten bis 280 N
- Genauigkeitswerte bis 0.5 µm durch hochpräzise Spindelachsen
- Optional mit Schrittmotor, DC-Motor und in verschiedenen Messsystemauflösungen
- Vakuumausführung verfügbar

### High precision XY stage with high load rating

The XY stage combines two highly precise axes achieving outstanding values in accuracy. Its robust structure and travel of 100 mm in the X and Y directions means the KLT310 also enables highaccuracy positioning of heavy loads.

The values of the KLT310 correspond with the special requirements that are of major importance, particularly in measurement engineering.

### Ideal for demanding measurement applications

- High-precision positioning of loads up to 280 N
- Accuracy values up to 0.5 µm due to high-precision spindle axes
- Optional with stepper motor, DC motor and in different measuring system resolutions
- Vacuum version available

### Spezifikationen | Specifications

KLT310		-100-DC-R	-100-DC-L	-100-SM
Verstellweg   Travel	[mm]	100	100	100
Wiederholgenauigkeit unidirektional   Repeatability unidirectional	[µm]	± 1.5	± 0.3	± 1.6
Wiederholgenauigkeit bidirektional   Repeatability bidirectional	[µm]	± 2	± 0.5	± 2.1
Positioniergenauigkeit   Accuracy	[µm]	± 10	± 1	± 10
Ebenheitsabweichung   Flatness	[µm]	± 4	± 4	± 4
Geradheitsabweichung   Straightness	[µm]	± 3	± 3	± 3
Positioniergeschwindigkeit   Positioning speed	[mm/s]	30	30	10
Max. Beschleunigung   Max. acceleration	[mm/s <sup>2</sup> ]	0.5	0.5	0.2
Max. Last F <sub>x</sub>   Max. load F <sub>x</sub>	[N]	45	45	45
Max. Last F <sub>y</sub>   Max. load F <sub>y</sub>	[N]	45	45	45
Max. Last F <sub>z</sub>   Max. load F <sub>z</sub>	[N]	280	280	280
Max. Lastmoment M <sub>x</sub>   Max. torque M <sub>x</sub>	[Nm]	6.1	6.1	6.1
Max. Lastmoment M <sub>y</sub>   Max. torque M <sub>y</sub>	[Nm]	6.1	6.1	6.1
Max. Lastmoment M <sub>z</sub>   Max. torque M <sub>z</sub>	[Nm]	5.6	5.6	5.6
Nicken   Pitch	[µrad]	± 150	± 150	± 150
Gieren   Yaw	[µrad]	± 100	± 100	± 100
Motor	DC-Motor	DC-Motor	Schrittmotor   Stepper Motor	
Feedback	Motor-Encoder	Linear Scale	Open Loop	